

SESSION: TA01	유도조종(1)
TA01-1	쿼드-로터 방식 비행체 개념 설계 및 제어기법 연구 ..... 3 * 원대연, 최대형, 탁민제(한국과학기술원)
TA01-2	틸트로터 항공기의 헬기모드 설계연구 ..... 8 * 임재형, 하철근(울산대학교)
TA01-3	헬리콥터 로터/엔진 복합모델의 선형화 .....14 * 이인석, 성상만(한국기술교육대학교), 유혁(한국항공우주연구원)
TA01-4	모델 예측 기법 기반 충돌 회피 알고리즘 .....19 * 박재만, 김현진(서울대학교), 최덕선, 박용운(국방과학연구소)
TA01-5	확률적인 방법을 이용한 무인항공기의 3 차원 다중 충돌 감지 및 회피 .....24 * 오현동, 박정우, 탁민제(한국과학기술원)
TA01-6	도심환경에서 Optical Flow 를 이용한 무인 항공기의 장애물 회피 .....30 * 박봉균, 원대연, 허성식, 탁민제(한국과학기술원)

SESSION: TA02	제어공학응용
TA02-1	되먹임제어가 지능형 힘 생성에 필요한가? .....34 * 강철구, 우교식(건국대학교)
TA02-2	압축수를 이용한 수중발사 시스템 모델링 .....38 * 김정관, 한명철, 성창민(부산대학교)
TA02-3	풍력 터빈의 피치 제어 .....41 * 남윤수, 윤태준, 박종식(강원대학교)
TA02-4	에너지 절약형 부하감지 시스템의 모델링 및 제어 .....45 * 조승호(홍익대학교)

SESSION: TA03	자동차네트워크
TA03-1	FlexRay 네트워크를 위한 통신 노드 기반의 스케줄링 기법 .....48 * 이은진, 하경남, 이석(부산대학교), 이경창(부경대학교)
TA03-2	차량 전장시스템을 위한 AUTOSAR 기반의 FlexRay 네트워크 시스템의 개발 .....51 * 손병점, 하경남(부산대학교), 이경창(부경대학교), 이석(부산대학교)
TA03-3	ESP 제어시스템을 위한 모델기반 고장진단 및 허용 알고리즘 개발 .....53 * 오나미, 김덕환, 황태훈, 박기홍, 허승진(국민대학교)
TA03-4	메모리 사용 최적화를 위한 OSEK OS 동기화 서브시스템 메커니즘 .....58 * 임진택, 금한홍, 박지용, 홍성수(서울대학교)
TA03-5	네트워크 시간지연을 가지는 Steer-by-wire 시스템의 시간지연 보상기 설계 .....64 * 진성태, 최진철, 이우택(창원대학교)

**SESSION: TA04****공정시스템**

<b>TA04-1</b>	공정제어 교육을 위한 액위시스템.....70 * 이지태, 변정욱, 전대웅, 성수환(경북대학교)
<b>TA04-2</b>	실규모 하수처리공정에서 동력학적 동특성에 기반한 인공지능 모델링 및 예측기법.....75 * 김민한, 유창규(경희대학교)
<b>TA04-3</b>	분리형 열복합 증류탑의 동특성 해석.....80 * 김영한(동아대학교), 이문용(영남대학교)
<b>TA04-4</b>	산업용 PI 제어를 이용한 인벤토리 루프의 최적제약 서보제어.....82 * Nguyen Viet Ha, 이문용(영남대학교)
<b>TA04-5</b>	역방향 적분을 이용한 시스템 확인법.....88 * 전천호, 천유진, 이지태, 성수환(경북대학교)
<b>TA04-6</b>	Weighted Moments 를 이용한 시스템 확인법.....91 * 천유진, 전천호, 이지태, 성수환(경북대학교)

**SESSION: TA05****로보틱스 및 응용(1)**

<b>TA05-1</b>	가상의 목표지점을 경유하는 효율적인 AUV 호밍 경로계획 및 제어.....93 * 박성국, 이지홍(충남대학교), 전봉환, 이판목(한국해양연구원)
<b>TA05-2</b>	Skid 조향 이동로봇의 경로추종 제어기 설계.....96 * 김태연, 공원욱, 유준(충남대학교)
<b>TA05-3</b>	이동로봇의 주행계 계수 추정을 위한 최적 경로 설정.....102 * 최종미, 이지홍, 김두규(충남대학교), 박중기(한국전자통신연구원)
<b>TA05-4</b>	초음파센서기반 로봇의 장애물 회피기술.....107 * 오세봉, 심병균, 한성현(경남대학교), 조창제((주)디엠테크놀러지)
<b>TA05-5</b>	4 자유도 병렬로봇 H4 의 조작성 해석.....111 * 최희병(충남대학교), M. Uchiyama(Tohoku Univ.)
<b>TA05-6</b>	Multiple speech signal source localization using possibility mapping method.....115 * Chu Ngoc Liem, Chang Hoon Lee(Paichai Univ.)

**SESSION: TA 06****센서 및 계측**

<b>TA06-1</b>	Phase Measuring Profilometry 방법과 Stereo Vision 을 이용한 3 차원 측정.....119 * 이현기, 홍덕화, 조형석(한국과학기술원)
<b>TA06-2</b>	적응 피사계 심도 확장법을 이용한 다수 미소 물체의 인식.....123 * 홍덕화(한국과학기술원), 박강민(삼성전자), 조형석(한국과학기술원)
<b>TA06-3</b>	철강영상에서 제품번호 인식을 위한 문자분리 알고리즘.....128 * 구근휘, 윤종필, 최성후, 최종현, 김상우(포항공과대학교)

TA06-4	레이저센서 모듈을 사용한 저가형 압연판재 두께 측정기 개발.....134 * 정재욱(안산공과대학), 김도은(성균관대학교)
TA06-5	Tape Substrate 의 정렬을 위한 허프 변환에 의한 원 및 직사각형 영상 검출 .....140 * 임재식, 이영일(서울산업대학교), 문승원, 양선규(마이크로인스펙션(주))
TA06-6	초음파 영상에서 Spatial Compounding 으로 인한 Motion Blurring 제거 .....145 * 한민수, 최명환(강원대학교)

**SESSION: TP01**

**유도조종(2)**

TP01-1	무인기 회수를 위한 영상기반 표적 추적 필터 설계.....149 * 상대규, 김태훈, 허성식, 심현철, 탁민제(한국과학기술원)
TP01-2	스마트 무인기 작동기 고장에 대한 적응제어기 설계 .....155 * 신희현(서울대학교), 김수용(삼성엔지니어링), 김유단(서울대학교), 유창선, 강영신(한국항공우주연구원)
TP01-3	적응 미지입력 관측기를 이용한 무인항공기의 조종면 구동기 고장진단.....161 * 조신제, 최승기, 문정호, 노은정(대한항공)
TP01-4	실시간 무인기 시스템인식을 위한 주파수 및 시간영역 추정기법.....167 * 한용수, 김유단(서울대학교)
TP01-5	무인항공기용 고성능 비행제어시스템 개발.....171 * 김성수, 김성환, 조상욱, 김창환, 정명진, 유창경, 최기영, 박춘배(인하대학교)
TP01-6	적응 함수근사화를 이용한 무인항공기의 개선제어 .....176 * 신신식(대한항공), 민병문, 탁민제(한국과학기술원)

**SESSION: TP02**

**조선해양응용**

TP02-1	후판 3 차원 이중 곡면용 냉간 성형 시스템 개발 .....180 * 이돈진, 정성욱, 이현호, 이광호, 김상준, 노종화, 한명수, 한종만, 손영석(대우조선해양)
TP02-2	레이저 비전 시스템을 이용한 SUS-pipe Butt MAG 용접 시스템의 개발.....184 * 조영식, 김수호, 강계형(대우조선해양)
TP02-3	위빙기능을 갖는 용접선 추적 방법에 대한 연구 .....189 * 오성록, 김영택, 백승환, 김병만, 김동호(대우조선해양), 부광석(인제대학교)
TP02-4	SUS pipe 의 자동 취부 로봇 시스템 개발.....196 * 박영준, 김성준, 조기수, 김재훈(삼성중공업)
TP02-5	조선 산업용 리그 절단기 개발 .....201 * 정선국(거제대학)

**SESSION: TP03**

**무인자율주행이송장치**

TP03-1	A Nonlinear Path Following Control of an Unmanned Autonomous Industrial Vehicle.....204 * 투아 아구스티누스 탐바, Augie Widoyatriatmo, T. T. Quyen Bui, 홍금식(부산대학교)
--------	---

TP03-2	감시감독 환경에서의 움직임 물체 식별을 위한 특징 추출.....210 * 정성훈, 정병희, 김민환(부산대학교)
TP03-3	유전자 알고리즘을 이용한 자율주행 장치의 제안된 경로계획 .....214 * 정승영, 김정민, 허정민, 김성신(부산대학교)
TP03-4	능동형 무인지게차를 위한 Time-Triggered IEEE 802.15.4 성능평가 .....218 * 송영훈, 박지훈(부산대학교), 이경창(부경대학교), 이석(부산대학교)
TP03-5	능동형 무인지게차를 위한 IEEE 802.15.4 를 이용한 CAN 네트워크의 무선 확장 및 성능평가.....223 * 박지훈, 송영훈(부산대학교), 이경창(부경대학교), 이석(부산대학교)

**SESSION: TP04**

**생산시스템/자동화**

TP04-1	Passivity based Nonlinear Controller for Position Tracking Control of Electro-Hydraulic Servo System .....228 * 김원희, 최인덕, 한종표, 원대희, 정정주(한양대학교)
TP04-2	열간압연공정의 선단부 통판성 안정화 제어 알고리즘 설계 .....232 * 황이철(동의대학교), 박철재(대구대학교), 백운보(동의대학교)
TP04-3	코크스 이동기기 자동화 개발.....238 * 박현규(POSCO)
TP04-4	PLC 프로그램 검증 및 수정 시스템 개발 .....242 * 박홍석, 배주환, 정상영(울산대학교)
TP04-5	자동화 테스트 도구를 활용한 산업용 자동화 소프트웨어의 효율적인 회귀 테스트.....245 * 정광철, 이상훈, 조주현, 신영민, 박용운(LS 산전)
TP04-6	무선센서네트워크 기반의 암모니아 가스 모니터링 시스템 .....250 * 나경진, 김영웅, 조정환, 전기준(경북대학교)

**SESSION: TP05**

**로보틱스 및 응용(2)**

TP05-1	대형 LCD 유리 원판 반송용 로봇 제어 .....254 * 송영훈, 김준영, 엄일용, 김수중, 김성락(현대중공업)
TP05-2	영상피드백에 의한 로봇 지능제어.....258 * 김준홍(경남대학교), 박동준((주)디엠테크놀러지)
TP05-3	힘 제어방식을 이용한 이동로봇 제어 .....262 * 이형직, 정 슬(충남대학교)
TP05-4	문자인식에 의한 로봇의 지능제어.....266 * 이우송, 한성현(경남대학교), 조창제((주)디엠테크놀러지)
TP05-5	영상정보를 활용한 노면 마찰계수 추정 .....270 * 김두규, 이지홍(충남대학교), 주한별, 권인소(한국과학기술원)

**SESSION: TP06****지능시스템(1)**

- TP06-1 효과적인 얼굴 검출을 위한 Mean Shift Algorithm ..... 273  
 \* 한철훈, 심귀보, 염홍기(중앙대학교)
- TP06-2 효율적인 도로표지판 인식 방법 ..... 277  
 \* 임희철, Andrey Vavilin, 조강현(울산대학교)
- TP06-3 실시간 데이터스트림 상황에서의 연관규칙 탐사기법에 기반한 로봇의 상황인지 기법 ..... 281  
 \* 나상혁, 유후상, 임정표, 김용석, 이원석(연세대학교)
- TP06-4 소실점과 교정 비율을 이용한 실내 복도의 3 차원 복원 ..... 284  
 \* 송성우, 조강현(울산대학교)
- TP06-5 방향 추정용 로봇 인공 귀를 위한 반사파 제거 신호처리 기법 ..... 289  
 \* 이상문, 박영진, 박윤식(한국과학기술원)
- TP06-6 변형률을 이용한 비접촉식 회전 토크 측정 시스템 구현 ..... 293  
 \* 박해진, 조봉수(부산대학교), 김태옥(금오기전), 백광렬(부산대학교)

**SESSION: TP07****제어응용(1)**

- TP07-1 현재 오차 보상 반복학습 제어를 사용한 스테핑 모터의 속도 리플 제거 성능 향상 ..... 298  
 \* 한종표, 최인덕, 김원희(한양대학교), 배기선(디이엔티), 정정주(한양대학교)
- TP07-2 T-S 퍼지 모델과 내부모델설계기법을 이용한 Two-Rotor 시스템의 tracking 제어 ..... 304  
 \* 조재동, 민형기, 윤주한, 장재훈, 김지훈, 권성하, 정은태(창원대학교)
- TP07-3 PD 와 피드포워드 제어를 사용한 스테핑 모터의 마이크로 스테핑 구동 ..... 309  
 \* 최인덕, 한종표, 김원희, 정정주(한양대학교), 배기선(㈜ 디이엔티)
- TP07-4 원자 현미경 계측을 위한 6 축 능동 방진 테이블 ..... 315  
 \* 김상유(광주과학기술원), 최동엽(삼성탈레스), 박기환(광주과학기술원)
- TP07-5 SPM(Skin Pass Mill) 유압제어 시스템의 Roll Position 제어를 위한 2 축 동기제어 개발 적용 ..... 319  
 \* 심민석, 최성훈(POSCO)
- TP07-6 진상각 제어를 이용한 자동차 엔진 냉각팬용 BLDC 전동기의 센서리스 구동 시스템 개발 ..... 323  
 \* 김종필, 조봉수, 백광렬(부산대학교), 박종원(지엠비코리아(주))

**SESSION: TP08****항법유도시스템(1)**

- TP08-1 대수량 측정이 가능한 개인항법시스템의 구성 연구 ..... 328  
 \* 박찬식, 한덕희, 차은종(충북대학교)
- TP08-2 회전하는 고속 항체용 GPS/INS 통합 항법 시스템 설계 ..... 331  
 \* 정호철, 강희원(충남대학교), 김정원(항공우주연구원), 황동환, 이상정(충남대학교)
- TP08-3 노약자를 위한 개인 항법 시스템 및 낙상 검출 시스템 ..... 336  
 \* 한덕희, 박찬식, 차은종(충북대학교)
- TP08-4 ToA 기법을 이용한 수중 무선 센서 네트워크에서의 센서 위치측정 ..... 339  
 \* 이강훈, 유창호, 최재원, 서영봉(부산대학교)

TP08-5	1 차 동적 지연을 포함한 비례항법 궤적의 해석해.....345 * 나원상, 황익호(국방과학연구소)
TP08-6	수중무선센서망에서의 분산추적기법에 관한 연구.....349 * 유창호, 이강훈, 최재원, 서영봉(부산대학교)

---

<b>SESSION: TE01</b>	<b>유도조종(3)</b>
----------------------	----------------

---

TE01-1	최적화 기법을 적용한 3 차원 지구 탈출 궤도 설계 .....355 * 이동현, 방효충(한국과학기술원)
TE01-2	유전알고리즘을 이용한 위성 임무 스케줄링 .....360 * 이대우, 한순미, 백승우, 조겸래(부산대학교), 김해동(한국항공우주연구원)
TE01-3	별센서 두 기의 최적 탑재 방향에 관한 연구.....364 * 박우성, 윤중섭, 유창경, 최기영(인하대학교), 김희섭(한국항공우주연구원)
TE01-4	MEMS 관성센서를 이용한 무인수중운동체의 통합자세제어기 설계 연구.....368 * 황종현, 백동현, 홍성경(세종대학교), 김삼수, 조현진(국방과학연구소)
TE01-5	바람센서가 없는 무추력 비행체의 활공 시 바람 추정기를 통한 활공성능 최적화 .....374 * 김부민(경상대학교), 진재현(순천대학교), 김병수, 박정호(경상대학교)
TE01-6	MEMS 기반 IMU 의 오차 모델링 및 보정기법 연구 .....380 * 백동현, 한재원, 홍성경(세종대학교)

---

<b>SESSION: TE02</b>	<b>제어시스템응용</b>
----------------------	----------------

---

TE02-1	브러시리스 직류전동기용 센서리스 드라이브의 DC-Link 전압변동 보상제어.....385 * 김대경, 신덕식, 최현용(전자부품연구원), 이광운(목포해양대학교), 김병택(군산대학교), 양승학(호남대학교), 이성호(한국생산기술연구원)
TE02-2	홈게이트웨이 기능을 갖는 지능형 조명제어시스템 개발.....387 * 조병수, 고재하((주)오픈테크놀러지), 양승학(호남대학교)
TE02-3	무인작업이 가능한 탑승형 잔디예초 로봇의 개발.....393 * 이용준, 장영학, 유영재(목포대학교), 이상곤, 박민규((주)하나팜)
TE02-4	Two-wire Serial Interface 를 이용한 비디오 칩 설정.....395 * 나석환, 김종배((주)위드솔루션), 양승학(호남대학교)
TE02-5	자동차용 자동 변속기 슬레노이드의 고장 분석 및 세척 장치 개발.....397 * 김태곤, 강주용(지오토(주)), 김의선(신경대학교)
TE02-6	브러시리스 직류전동기용 센서리스 드라이브의 단자전압 검출 회로 분석.....400 * 김대경, 신덕식, 이정기(전자부품연구원), 이광운(목포해양대학교), 김병택(군산대학교), 양승학(호남대학교), 이성호(한국생산기술연구원)

**SESSION: TE03****듀얼암로봇**

- TE03-1 Light Weight Robot 을 위한 중공축 서보 조립체 개발 ..... 403  
\* 한현규, 고희영, 이영철((주)오토파워), 정철곤, 신윤성(위아(주)), 고석조(동의과학대학), 이영진((주)오토파워)
- TE03-2 CAE 기법을 활용한 듀얼 암 로봇의 설계 ..... 407  
\* 이재욱(부산대학교), 한현규((주)오토파워), 정성운, 유완석(부산대학교), 이영진((주)오토파워)
- TE03-3 중공형 서보 조립체를 이용한 Light Weight Robot 개발 ..... 411  
\* 한현규, 고희영, 이영철((주)오토파워), 정철곤, 신윤성(위아(주)), 고석조(동의과학대학), 이영진((주)오토파워)
- TE03-4 듀얼 암 로봇의 프로그래밍을 위한 OLP 개발 ..... 415  
\* 이승범, 백승환(인제대학교), 이영진(AutoPower Co. Ltd), 부광석(인제대학교)

**SESSION: TE04****정보 및 네트워킹**

- TE04-1 Receive Message 과거기록을 이용한 무선통신단말기 소모전류 최소화 ..... 421  
\* 주승화, 전재욱(성균관대학교)
- TE04-2 모바일 융합망에서 주기적방법과 on-demand 방법을 결합한 데이터 방송 스케줄링 기법 ..... 426  
\* 이준, 강상혁(서울시립대학교)
- TE04-3 지능형홈에서의 여러 환경센서를 이용한 상황인지 알고리즘 ..... 430  
\* 황원주, Bui Dang Quang, John Paul Torregoza(인제대학교)
- TE04-4 스마트 홈을 위한 심박동 기반 냉난방 제어 시스템 ..... 432  
\* 이호기, 김현희(부산대학교), 이경창(부경대학교), 이석(부산대학교)
- TE04-5 맞춤형 ZigBee 프로토콜 스택의 구현 ..... 436  
\* 황원주, Pham Ngoc Thai(인제대학교)
- TE04-6 심전도 신호를 이용한 Stationary Wavelet Transform 과 Discrete Wavelet Transform 비교 ..... 438  
\* 이수경, 박홍배, 한정엽(경북대학교)

**SESSION: TE05****로보틱스 및 응용(3)**

- TE05-1 카테터 시뮬레이션을 위한 햅틱 장치 ..... 444  
\* 구윤진, 최현영, 안우진, 이두용(한국과학기술원)
- TE05-2 산업용 로봇의 유연핸드설계 ..... 447  
\* 심병균(경남대학교), 강창학(노키아 TMC)
- TE05-3 힘-토크 센서가 없는 로봇 팔의 DC 모터 전류 값을 이용한 컴플라이언스 제어기 설계 ..... 450  
\* 박영이, 백준영, 이민철(부산대학교)
- TE05-4 기울기 센서를 이용한 전동휠체어 시스템 개발 ..... 454  
\* 구남서, 황성업(건국대학교)
- TE05-5 케이블 구동 조작기 평형 설계 ..... 459  
\* 강민식(경원대학교), 이종광, 박병석, 윤지섭(한국원자력연구원)
- TE05-6 안구 Saccade 운동의 안드로이드 적용 ..... 463  
\* 이슬기(과학기술연합대학원대학교), 이동욱, 박현섭, 이호길(한국생산기술연구원)

SESSION: TE06	지능시스템(2)
TE06-1	상관변이를 이용한 진화연산 기법..... 466 * 우현욱(LIG 넥스원), 탁민제(한국과학기술원)
TE06-2	학습형 최적화 기능이 구비된 퍼지분류기를 이용한 주편 표면결함 분류방법 ..... 472 * 황석균, 이대성, 김윤하(POSCO)
TE06-3	랜덤 동적 개체의 군집 위치 제어 기법에 관한 연구 ..... 476 * 김지언, 이민철(부산대학교)
TE06-4	Multi-Modal 감정인식 기반 서비스추론 기술 개발 ..... 480 * 고광은, 심귀보(중앙대학교)
TE06-5	반복 학습 제어를 이용한 스파이럴 서보 트랙 기록의 추종 능력 개선 ..... 484 * 이태식, 이충우, 정정주(한양대학교), 김철순(삼성전자)
TE06-6	퍼지 적분을 이용한 강구의 상태평가 시스템 설계 ..... 490 * 김태균, 김윤수, 최병재, 도용태(대구대학교), 이문락((주)대호셈트)

SESSION: TE07	제어응용(2)
TE07-1	무인자동차 로봇을 위한 센서와 액추에이터의 실시간 제어 ..... 493 * 장익규, 박홍성, 김시완, 김성훈, 최덕용, 김후정, 최형섭(강원대학교)
TE07-2	모터의 각속도를 이용한 전자제어식 주차브레이크 시스템의 제동력 추정 기법 ..... 500 * 장민석, 이영욱, 이원구, 정정주(한양대학교), 손영섭((주)만도)
TE07-3	FBW 조종입력장치 정상센서 탐지를 위한 고장진단 연구..... 505 * 김응태, 전병호, 이장호(한국항공우주연구원)
TE07-4	EPB 시스템의 고장 허용 제동력 제어 기법 ..... 509 * 이원구, 이영욱, 장민석, 정정주(한양대학교), 정한별((주)만도)
TE07-5	AUV Test-Bed 개발을 위한 ACE/TAO Real-Time Event Channel 을 사용한 개방형 제어 플랫폼 ..... 516 * 예코헨프리비누그로호, 하태규, 서영봉, 최재원(부산대학교)
TE07-6	무인크레인에 의한 트레일러 코일 상차 기술 개발 및 적용 ..... 522 * 조해동(POSCO)

SESSION: TE08	항법유도시스템(2)
TE08-01	소형관측위성의 다중 표적 촬영을 위한 자세제어 성능 분석 ..... 526 * 이훈구, 이준호((주)썬트랙아이)
TE08-02	Depth Control Simulation of Autonomous Underwater Vehicle with State Delay Based on Open Control Platform ..... 530 * 나낭스야흐로니, 서영봉, 최재원(부산대학교)
TE08-03	근접감시용 무인항공기 시스템을 위한 영상 안정화 알고리즘 ..... 535 * 이홍석, 고윤호, 김병수(충남대학교)
TE08-04	4-회전익 비행체의 자세제어에 관한 연구 및 환경감시 시스템에 대한 응용 ..... 541 * 이병석, 이준화, 김규식(서울시립대학교), 김조천(건국대학교)



TPP-01	초음파 센서와 비전센서를 이용한 이동로봇의 자율주행.....	549
	* 박부창, 최지훈, 김종선(한국항공대학교)	
TPP-02	모바일 로봇 제어를 위한 Embedded System 의 RTOS 적용 및 퍼지제어기 구현 .....	555
	* 안효성, 이남수(광주과학기술원)	
TPP-03	가스 및 조도 감지를 위한 이동로봇설계.....	559
	* 이인수, 이종혁, 남덕원, 김주환, 이대범(경북대학교)	
TPP-04	전력선 통신을 이용한 센서네트워크 기반의 이동로봇용 초음파 GPS .....	564
	* 이영호, 국태용(성균관대학교)	
TPP-05	ACO 기법과 PSO 기법을 조합한 개선된 이동로봇 최적 경로 생성 알고리즘 개발 .....	570
	* 고종훈, 김주민, 김대원(명지대학교)	
TPP-06	XML 기반 로봇 콘텐츠 포맷 규격 설계 .....	574
	* 이영철, 정구민, 허명선, 이종덕, 문찬우, 안현식(국민대학교), 정현철(유진로봇)	
TPP-07	퍼지제어를 이용한 물체 추적 스테레오 카메라 시스템의 설계.....	578
	* 염승훈, 허옥열(인하대학교), 김진환(인하공업전문대학교), 김치승, 이충호, 강민정(인하대학교)	
TPP-08	Effect of Muscle Fatigue and Joint Angular Velocity on EMG signal and EMG to Torque Model .....	582
	* khalil Ullah, Ali Raza(명지대학교), Jung-Hoon Kim(연세대학교), Kang Park(명지대학교)	
TPP-09	OPRoS 통합개발환경 품질 평가 국제 표준 적용 방안에 대한 연구.....	586
	* 김주민, 고종훈, 김대원(명지대학교)	
TPP-10	최적 파지 접근점 및 적응형 핸드를 이용한 서비스로봇의 안정 파지 전략.....	589
	* 최무성, 황병훈, 신은철, 양광웅, 이호길(한국생산기술연구원)	
TPP-11	활선작업용 양팔형 로봇 개발.....	594
	* 김창희, 이성욱, 서용철, 정승호(한국원자력연구원)	
TPP-12	로봇 소프트웨어 테스트 자동화를 위한 클라이언트 서버 구조 연구 .....	599
	* 최형섭, 맹상우, 박홍성(강원대학교)	
TPP-13	이동 로봇의 실내 자율주행을 위한 3 차원 거리 데이터를 이용한 적응적 평면 추출 .....	603
	* 신용득(과학기술연합대학원대학교), 박재한, 박경욱, 백승호, 백문홍(한국생산기술연구원)	
TPP-14	움직임 추정을 이용한 로봇의 위치 제어.....	609
	* 이재철(한국원자력연구원)	
TPP-15	병렬처리를 이용한 특징점 추출 알고리즘의 고속화.....	613
	* 김준철, 정용한, 박은수, 최학남, 김학일(인하대학교)	
TPP-16	매개변수를 이용한 3 축 SCARA 로봇의 이종모션 블랜딩 .....	619
	* 주지훈, 정원지(창원대학교), 이기상(아진에스텍)	
TPP-17	자동차 엔진부품 조립공정을 위한 로봇응용 .....	625
	* 박경택, 박찬훈, 신영재(한국기계연구원), 모용선, 권장열((주)엠앤엘), 신윤성(위아(주))	
TPP-18	원자로 상하부 원격 육안검사 로봇 개발.....	629
	* 최영수, 정경민(한국원자력연구소)	

TPP-19	Haar-Like Feature 기반의 강화된 분류기를 이용한 자동차 번호판 검출 .....	631
	* 박태준, 조태훈(한국기술교육대학교)	
TPP-20	MOTE 센서를 활용한 실내 환경에서 차량 형태 로봇의 위치 추정 .....	634
	* 김종욱(차량용 SW 플랫폼기술팀), 이석규(영남대학교)	
TPP-21	Haar-Like 특징 기반의 강화된 직렬연결구조의 분류기와 눈 모양 특징을 이용한 눈 영역 검출 .....	640
	* 이남희, 조태훈(한국기술교육대학교)	
TPP-22	Ranger 알고리즘을 이용한 자율주행차량 지역 경로계획 .....	643
	* 이대경(국방과학연구소), 유준(충남대학교)	
TPP-23	음성인식기반 로봇원격제어 .....	648
	* 심병균, 오세봉, 한성현(경남대학교), 조창제, 박동준((주)디엠테크놀러지)	
TPP-24	이동로봇의 동적 경로계획 .....	652
	* 오세봉, 이우승(경남대학교), 안용근, 문정훈((주)우레아텍)	
TPP-25	이동로봇의 장애물회피 주행기술개발 .....	655
	* 오세봉, 이우승(경남대학교), 노춘수, 안용근((주)우레아텍)	
TPP-26	자율주행 로봇의 지능제어 .....	658
	* 김준홍, 심병균(경남대학교), 문정훈, 안용근((주)우레아텍)	
TPP-27	이족 보행 로봇의 건설 보행제어 .....	663
	* 김준홍, 심병균, 한성현(경남대학교), 강창학(노키아 TMC)	
TPP-28	휴머노이드형 서비스로봇의 ZMP 제어기 구현 .....	668
	* 황병훈, 양광웅, 최무성, 김홍석, 이호길(한국생산기술연구원)	
TPP-29	창의성 증진을 위한 교육용 로봇의 활용 방안 탐색 .....	672
	* 조혜경(한성대학교), 김미량(성균관대학교), 한광현(서울지향초등학교), 이석원(한국산업기술대학교), 한정혜(청주교육대학교), 김소미, 고범석(한국교육학술정보원)	
TPP-30	모바일 로봇 음성명령 제어 .....	677
	* 이우승, 오세봉(경남대학교), 안용근, 문정훈((주)우레아텍)	

SESSION: TEP	Poster Session 2	
TEP-01	탈기기 제어 시뮬레이터 개발 .....	680
	* 이광대, 오응세, 양승욱(한국전력공사), 김종원, 전당희, 허정원(한국수력원자력(주))	
TEP-02	로봇용 MCU 의 연산시간 단축을 위한 C 프로그래밍 기법 .....	684
	* 조성연, 신우철((주)로보스타)	
TEP-03	신고리 #3,4 호기 NSSS 제어계통 DCS Stimulator 시험방법 .....	688
	* 예송해, 강성곤(한수원(주) 원자력발전기술원), 김명구((주)에네시스)	
TEP-04	분산전원의 경제적 운전을 고려한 배전계통의 최적구성에 관한 연구 .....	692
	* 문현호, 윤창대(성균관대학교), 이종주(한국전기연구원), 신명철(성균관대학교), 최상열(인덕대학교)	
TEP-05	DSP 와 서보 밸브를 이용한 정밀 유압제어 .....	695
	* 이우원, 임계영(한국산업기술대학교)	

TEP-06	TFT-LCD 설비의 분석과 최적화를 위한 가상 머신 개발.....	698
	* 이준목, 김호림, 손형일, 양정욱(삼성전자)	
TEP-07	PC 기반의 자동 세포 계수 시스템 개발.....	701
	* 유동상, 김상훈(한경대학교)	
TEP-08	능동 영상 시스템을 이용한 마이크로 MEM 부품의 CAD 기반 영상 추종.....	705
	* 이덕영(삼성전자), 홍덕화, Xiaodong Tao, 조형석(한국과학기술원)	
TEP-09	영상처리 기반의 방향각 센서.....	711
	* 안효성, 이재청(광주과학기술원)	
TEP-10	실내 보행자에 장착된 카메라의 영상을 이용한 보행수 계수.....	714
	* 박수우, 도용태(대구대학교)	
TEP-11	소형 이동 로봇의 센서 시스템 및 위치 추적 알고리즘 개발.....	717
	* 현동준, 양현석(연세대학교), 박혁성(로보젠)	
TEP-12	EMP 측정 시스템용 센서의 설계.....	722
	* 유제연, 허욱렬, 허창수(인하대학교), 최진수(국방과학연구소)	
TEP-13	WSN 기반의 변위 측정 시스템 개발.....	725
	* 김태은, 김철중, 이진섭, 권지욱, 좌동경, 홍석교(아주대학교)	
TEP-14	기울기센서와 레이저 갭 센서를 이용한 전자 종이 응용을 위한 두 투명 패널의 비접촉 수평 정렬 기술.....	730
	* 김승택, 김형태, 이상호, 황준영, 강성복, 이강원, 조영준(한국생산기술연구원)	
TEP-15	열간 선재 ECT 결함 탐상.....	732
	* 류창우(포스코기술연구소), 배진수((주)포스코)	
TEP-16	LonWorks/IP 서버를 이용한 Web 기반 환경 모니터링 시스템에 관한 연구.....	737
	* 광성훈, 최기상(서울시립대학교), 최기흥(한성대학교), 강상혁(서울시립대학교)	
TEP-17	필드버스 네트워크 상에서 임베디드 시스템을 이용한 ANSI/EIA 709.1 프로토콜의 분석.....	742
	* 김형기, 최기상(서울시립대학교), 최기흥(한성대학교)	
TEP-18	A Low Cost ZigBee-based Air Monitoring System for Subway Station Using Multi-Hop Mesh Networking.....	748
	* 권종원, 구상준, 김희식, 강상혁(서울시립대학교)	
TEP-19	LKH 기반의 SCADA 통신 암호화 키 관리 알고리즘.....	752
	* 강동주, 이종주, 김석주(한국전기연구원)	
TEP-20	Driver's Eye State Identification Based on Robust Iris Pair Localization.....	755
	* tauseef ali, Khalil Ullah(명지대학교)	
TEP-21	유도 원리를 이용한 평면 스테이지의 서보 성능 향상에 관한 연구.....	759
	* 박준규, 심기본, 정광석(충주대학교), 이상현(안동대학교)	
TEP-22	온수의 고압분사를 통한 비닐하우스 제설장치 설계.....	762
	* 문장현((주)로보렉스), 유준(충남대학교)	
TEP-23	Tracking control of wheeled mobile robots using a receding horizon controller with time-delay.....	766
	* 고유, 정길도(전북대학교)	

<b>TEP-24</b>	Passive-based Bilateral Control with Varying Time Delay .....	772
	* 고영, 정길도(전북대학교)	
<b>TEP-25</b>	네트워크 기반 분산형 제어시스템 구축 .....	777
	* 정준홍(한전 KDN 전력 IT 연구원), 이재호, 박태동, 박기현(성균관대학교)	
<b>TEP-26</b>	Model Algorithmic Control for Multi-Input Nonlinear Time-delay Systems .....	783
	* 장원량, 정길도(전북대학교)	
<b>TEP-27</b>	GENERAL ORDER HOLD DISCRETIZATION SCHEME .....	788
	* 장정, 정길도(전북대학교)	
<b>TEP-28</b>	Type-2 Fuzzy Logic Controller 를 사용한 Inverted Pendulum 균형제어 및 Type-1 Fuzzy Logic Controller 와의 성능 비교 .....	793
	* 조정우, 박귀태(고려대학교)	
<b>TEP-29</b>	전방향 로봇 시스템의 개발.....	798
	* 박동배, 이희진, 차동혁(한국산업기술대학교)	
<b>TEP-30</b>	Design and Position Accuracy Evaluation of Vector Delay Lock Loop .....	803
	* Kishor Vitalkar, 임덕원, 황동환, 이상정(충남대학교)	
<b>TEP-31</b>	개방형 제어 플랫폼 환경하에서 무인잠수정의 슬라이딩 모드 제어.....	806
	* 하태규, Eko Henfri Binugroho, 서영봉, 최재원(부산대학교)	